PATENT ABSTRACTS OF JAPAN



(11)Publication number:

2003-042288

(43)Date of publication of application: 13.02.2003

(51)Int.CI.

F16H 61/18 // F16H 59:50

(21)Application number: 2001-227406

(71)Applicant : ISEKI & CO LTD

(22)Date of filing:

27.07.2001

(72)Inventor: KAJINO YUTAKA

OSHITA JUNICHI

ITO SHIRO

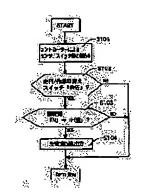
ISHIDA TOMOYUKI

(54) SPEED CHANGE CONTROLLER FOR VEHICLE

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide quick changing to a target speed position by facilitating shift operation to multiplied speed positions and to secure safety by preventing a sudden change in vehicle speed in regard to the shift operation.

SOLUTION: The speed change controller for the vehicle is provided with a transmission comprising a first main transmission 41 having two speed positions of high and low stages and a second main transmission 43 having at least three or more speed positions, a sub transmission 44 having three speed positions of high, intermediate and low stages, and a means 75 of specifying or detecting a traveling state or working state of a body. When the body is specified or detected during traveling by the means 75 and the sub transmission is changed over to a high speed position, an automatic speed position of the main transmission is in the intermediate speed stage.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(II)特許出願公開番号 特開2003-42288

(P2003-42288A)

(43)公開日 平成15年2月13日(2003.2.13)

(51) Int.Cl.⁷

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

F16H 61/18 #F16H 59:50 F16H 61/18 59:50 3 J 5 5 2

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 12 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特顏2001-227406(P2001-227406)

平成13年7月27日(2001.7.27)

(71)出願人 000000125

井関農機株式会社

愛媛県松山市馬木町700番地

(72)発明者 母野 豊

爱媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機

株式会社技術部内

(72) 発明者 大下 淳一

愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機

株式会社技術部内

(74)代理人 100077779

弁理士 牧 哲郎 (外3名)

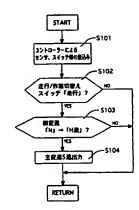
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 車両の変速制御装置

(57)【要約】

【課題】 多段化した変速位置に対して変速操作を簡易 化して素早く目標変速位置に出来るようにすると共に、 変速操作における車速の急変を防止して安全性を確保す る。

【解決手段】 高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段75を設ける。該手段75により車体が走行中に指定または検出されているときは、副変速を高速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は中間の変速段とする。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段75を設け、車体が走行中に指定されているときは、副変速を高速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は中間の変速段とすることを特徴とする車両の変速制御装置。

【請求項2】 高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段75を設け、副変速を中速位置から高速位置に切換え操作又は低速位置から中速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は現位置に対応する変速段から1段アップさせることを特徴とする車両の変速制御装置。

【請求項3】 高低2段の変速位置を有する第1主変速 20 装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、副変速が高速位置にあって、リニアシフトが中立で且つクラッチペダルセンサがオンであるとき、増速操作した場合の主変速の自動変速位置は現位置から複数段アップさせることを特徴とする車両の変速制御装置。

【請求項4】 高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段75を設けるとともに、作業中に使用する頻度の高い変速位置を記憶する手段を設け、車体が作業中に指定されているとき、副変速を切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は前記記憶手段に記憶された頻度の高い変速位置とすることを特徴とする車両の変速制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、農業用トラクタ等 40 の車両の変速制御装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来、農業用トラクタをはじめとする車両には、特開平4-259248号公報に示されるように、変速装置の変速位置を現位置からアップ又はダウン指令する一対のスイッチ式変速操作部を備え、この変速操作部のスイッチ信号に応じてアクチュエータを駆動させて上記変速装置を切り換えるものが知られている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかし、上記変速装置 50

のギヤ組合せを多くして変速位置を多段化する場合、最低速位置から最高速位置まで変速するには前記変速操作部を複数度にわたって押す必要があり、所望の変速位置に変速されるのに時間がかかり、且つ、スイッチ操作が煩雑で操作性が悪いという不具合があった。また、1回のスチッチ操作で複数段アップ又はダウンさせるように構成することも可能であるが、状況によっては変速後の車速が急変して危険である。本発明は、上記従来の事情に鑑みてなされたものであって、その目的とするところは、多段化した変速位置に対して変速操作を簡易化して素早く目標変速位置に出来るようにすると共に、変速操作における車速の急変を防止して安全性を確保することにある。

[0004]

【課題を解決するための手段】かかる目的を達成するために、請求項1の発明は、高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段75を設け、車体が走行中に指定されているときは、副変速を高速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は中間の変速段とすることを特徴とする。請求項1の発明によると、たとえば路上走行を行う場合に素早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

【0005】請求項2の発明は、高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段75を設け、副変速を中速位置から高速位置に切換え操作又は低速位置から中速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は現位置に対応する変速段から1段アップさせることを特徴とする。請求項2の発明によると、たとえばブラウ作業やレーキ作業中の変速操作は1速にするため、作業中は1段づつ変速でき、車速の急変を防止する。

【0006】請求項3の発明は、高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、副変速が高速位置にあって、リニアシフトが中立で且つクラッチペダルセンサがオンであるとき、増速操作した場合の主変速の自動変速位置は現位置から複数段アップさせることを特徴とする。請求項3の発明によると、路上走行を行う場合に素早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

so 【0007】請求項4の発明は、高低2段の変速位置を

3

有する第1主変速装置41と、少なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置43とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有する副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段75を設けるとともに、作業中に使用する頻度の高い変速位置を記憶する手段を設け、車体が作業中に指定されているとき、副変速を切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は前記記憶手段に記憶された頻度の高い変速位置とすることを特徴とする。請求項4の発明によると、作業中の目標変速位置に瞬時に操作できるので、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

[8000]

【発明の実施の形態】以下に、図面を参照して本発明の実施の形態について説明する。図1は車両の一例として農業用トラクタ10を示し、車体の前部にエンジン11を搭載し、該エンジン11の回転動力を後述するようにミッションケース12内の各種変速装置により適宜変速した後に、後輪13または前後輪14、13へ伝達するように構成している。車体の後部にはリンク装置15を20介してロータリ等の作業機16を牽引する。

【0009】一方、運転席17の近傍には変速操作を行うための変速レバー18や、作業機16の高さを変更するポジションレバー19等の各種レバーと、耕深制御スイッチ20や旋回制御スイッチ21等の各種スイッチ類が設けられている。該運転席17の前方にはハンドルポスト24が設けられ、このハンドルポスト24にステアリングハンドル25が装着されている。該ステアリングハンドル25を回転操作することにより、操向輪である前輪14が回向して車体が旋回する。

【0010】また、ハンドルポスト24の側面に前後進切換えレバー26を突設し、ステアリングハンドル25の前方にメータパネル27を設けると共に、該ステアリングハンドル25の下方にクラッチペダル28や左右ブレーキペダル(図示せず)等のペダル類を設ける。なお、符号30は後述の制御手段であるコントローラ、31は作業機の高さを検出するリフトアーム角センサである。

【0011】図2は前記変速レバー18を示し、該変速レバー18はh字型のレバーガイド34から上方に突出 40され、「高速」「中速」「低速」の3段の変速パターンを有し、該変速レバー18をレバーガイド34に沿って回動操作することにより、後述の副変速装置44がリンク機構を介して「高速」「中速」「低速」の何れかに手動で切り換わるように構成されている。また、該変速レバー18の把持部には、後述の第1主変速装置41を「高速」「低速」の何れかにアップもしくはダウン指令するスイッチ式第1変速操作部35と、該第1主変速装置41と後述の第2主変速装置43とを連携して組み合わせた主変速パターンを、現位置からアップもしくはダ 50

ウンする一対のモーメンタリスイッチからなる第2変速 操作部36とを備えている。

【0012】前記第1変速操作部35は、水平方向に一対のモーメンタリスイッチ35a、35bを設けてアップもしくはダウン指令するものである。また、前記第2変速操作部36は、上下方向に一対のモーメンタリスイッチ36a、36bを設けてアップもしくはダウン指令するものである。そして、変速レバー18の近傍に変速位置のインジケータ37を設け、第1主変速装置41と第2主変速装置43とを連携して組み合わせた主変速パターンの現位置がどこであるかを表示する。

【0013】あるいは、図3に示すように、前記メータパネル27内にインジケータ38を設け、第1主変速装置41と第2主変速装置43とを連携して組み合わせた主変速パターンの現位置と、副変速装置44の副変速パターンの現位置とを同時に表示するようにしてもよい。後述するように、第1主変速装置41は高低2段の変速パターンを有し、第2主変速装置43は少なくとも3段以上、本実施形態では4段の変速パターンを有する。従って、第2主変速装置43の4段が夫々高低に切換え可能となって、第1主変速装置41と第2主変速装置43とを連携して組み合わせた主変速パターンは、少なくとも6段以上、本実施形態では8段の変速パターン(第1速~第8速)を有することになり、さらに副変速装置44は3段の副変速パターンを有する。

【0014】図4は動力伝動系の線図、図5は油圧回路図、図6は変速制御系のブロック図である。前記エンジン11の回転動力は、クラッチハウジング内の主クラッチ40にて断続操作され、順次ミッションケース12内の第1主変速装置41、前後進切換え装置42、第2主変速装置43、副変速装置44へと伝達するように構成されている。

【0015】第1主変速装置41は、「高速」「低速」二つのギヤ組45、46を切換えるための湿式多板形のHi-Loクラッチ47を有する変速装置であり、制御手段であるコントローラ30によりHi-Loクラッチバルブ48を「高速」位置に切り換えれば、前記Hi-Loクラッチ47がHi側に「入」となり、一方のギヤ組45を介して動力が「高速」で伝達される。また、Hi-Loクラッチバルブ48を「低速」位置に切り換えれば、前記Hi-Loクラッチ47がLo側に「入」となり、前記一方のギヤ組45よりも減速比の高い他方のギヤ組46を介して動力が「低速」で伝達される。このように、第1主変速装置41で変速された回転動力は前後進切換え装置42に伝達される。

【0016】前後進切換え装置42は、「前進」「後進」二つのギヤ組49、50を切り換える湿式多板形の前後進クラッチ51を有する変速装置であり、前述の前後進切換えレバー26が前進側に操作されているときは

6

前進操作位置スイッチ52がオンとなり、コントローラ30から前後進パルブ54の前進ソレノイドに信号が送られて、前後進クラッチ51の前進用クラッチが「入」となり、一方のギヤ組49を介して前進方向回転にて動力が第2主変速装置43に伝達される。

【0017】これに対して、前後進切換えレバー26が後進側に操作されているときは後進操作位置スイッチ53がオンとなり、コントローラ30から前後進バルブ54の後進ソレノイドに信号が送られて、前後進クラッチ51の後進用クラッチが「入」となり、カウンタギヤを62也たのギヤ組50を介して後進方向回転にて動力が第2主変速装置43に伝達される。そして、前後進切換えレバー26が中立位置にあるときは前進操作位置スイッチ52及び後進操作位置スイッチ53の双方がオフで前後進クラッチ51が「切」となり、回転動力が遮断されて第2主変速装置43に伝達されない。

【0018】第2主変速装置43は、四つのギヤ組からなるシンクロメッシュギヤ式変速装置であり、前後進切換え装置42から出力された回転動力を、動力上手側から4速ギヤ組56、3速ギヤ組57、2速ギヤ組58、1速ギヤ組59の何れか一つを通じて副変速装置44へ伝達する。4速ギヤ組56と3速ギヤ組57との駆動側ギヤ間にはシンクロメッシュ機構を有するシフタリングを設け、このシフタリングを変速用アクチュエータである第1変速用油圧シリンダ60の伸縮により前後スライドさせるように構成し、これと同様に、2速ギヤ組58と1速ギヤ組59との駆動側ギヤ間にもシンクロメッシュ機構を有するシフタリングを設け、このシフタリングを変速用アクチュエータである第2変速用油圧シリンダ61の伸縮により前後スライドさせるように構成している。

【0019】コントローラ30から主変速「3-4速」 バルブ62の4速ソレノイドに信号が送られると、第1 変速用油圧シリンダ60の伸長により、前記4速ギヤ組 56を介して動力が伝達されて「4速」となり、主変速 「3-4速」バルブ62の3速ソレノイドに信号が送ら れると、第1変速用油圧シリンダ60の収縮により、前 記3速ギヤ組57を介して動力が伝達されて「3速」と なる。また、コントローラ30から主変速「1-2速」 バルブ63の2速ソレノイドに信号が送られると、第2 変速用油圧シリンダ61の伸長により、前記2速ギヤ組 58を介して動力が伝達されて「2速」となり、主変速 「1-2速」バルブ63の1速ソレノイドに信号が送ら れると、第2変速用油圧シリンダ61の収縮により、前 記1速ギヤ組59を介して動力が伝達されて「1速」と なる。このように、前記第2主変速装置43は「1速」 から「4速」までの4段の変速位置を有し、該第2主変 速装置43で変速された回転動力は副変速装置44へ伝 達される。

【0020】副変速装置44は、前記変速レバー18の so チ35aを押圧操作すれば主変速パターンが「2段目」

手動操作によりリンク機構を介して切り換えるスライディングメッシュギヤ式変速装置となっており、「低速」「中速」のギヤ組65、66と、「高速」(直結)のギヤ組67との3段の変速位置を有している。前記第2主変速装置43で変速された回転動力は、この副変速装置44にて更に変速される。

【0021】ここで、前記第2主変速装置43には、ギ ヤ組合せを検出する手段として主変速「1-N-2速」 位置センサ68と、主変速「3-N-4速」位置センサ 69とが設けられ、副変速装置44にはギヤ組合せを検 出する手段として副変速「低速」位置センサ70と、副 変速「中速」位置センサ71と、副変速「高速」位置セ ンサ72とが設けられている。これらのセンサ68~7 2の検出信号はコントローラ30に送られる。なお、符 号73は前記クラッチペダル28の踏み込み操作を検出 するクラッチペダルセンサ、74は車体の走行速度を検 出する車速センサ、75は車体が走行状態か作業状態か を指定または検出する手段としての走行/作業切換えス イッチである。検出手段としては、PTOスイッチ90 の入切状態を検出して「入」のとき作業状態、「切」の とき非作業状態とする方法、リフトアームの昇降位置を 検出して下降時に作業状態、上昇時に非作業状態とする 方法がある。また、76は作業機16を昇降させるリフ トシリンダ、77はステアリングハンドル25の回転操 作により作動するパワーステアリング装置、78は前輪 14へ伝達する動力を「等速」もしくは「増速」に切り 換える四駆切換えクラッチ、79L,79Rは左右の後 輪を独立して制動する左右のブレーキシリンダである。 91はリフトアーム上昇用制御弁のソレノイド、92は リフトアーム下降用制御弁のソレノイドである。

【0022】そして、前記副変速装置44で変速された回転動力は、リヤデファレンシャル装置81を経てリヤアクスルの減速ギヤ82にて減速され、後輪13が駆動される。また、前記副変速装置44で変速された回転動力は四駆切換えクラッチ78にも伝達され、該四駆切換えクラッチ78にて「等速」もしくは「増速」に切り換えられた後、フロントデファレンシャル装置84を経てフロントアクスルの減速ギヤ85にて減速され、前輪14が駆動される。さらに、エンジン11の回転動力は主クラッチ40の前段にてPTO系に分岐され、PTOクラッチ86にて断接されて順次PTO逆転装置87、PTO変速装置88を経て、車体後部に突設されたPTO取出し軸89に伝達される。

【0023】かくして、図3及び図7に示すように、第 1主変速装置41と第2主変速装置43とを連携して8 段の主変速パターンが得られ、更に副変速装置44の副 変速パターン3段を組み合わせて、24段の変速パターンを得ることが出来る。そして、例えば主変速パターンが「1段目」のときに第1変速操作部35のHiスイッチ35aを押圧操作すれば主変速パターンが「2段日」 にアップし、また主変速パターンが「6段目」のときに第1変速操作部35のLoスイッチ35bを押圧操作すれば主変速パターンが「5段目」にダウンする。また、例えば主変速パターンが「1段目」のときに第2変速操作部36の増速スイッチ36aを押圧操作すれば主変速パターンが「2段目」にアップし、主変速パターンが「2段目」のときに該増速スイッチ36aを押圧操作すれば主変速パターンが「6段目」のときに第2変速操作部36の減速スイッチ36bを押圧操作すれば主変速パターンが「5段目」のときに該減速スイッチ36bを押圧操作すれば主変速パターンが「4段目」にダウンする。

【0024】本発明の実施の形態では、上述のように、 高低2段の変速位置を有する第1主変速装置41と、少 なくとも3段以上の変速位置を有する第2主変速装置4 3とからなる変速装置及び高中低3段の変速位置を有す る副変速装置44を備え、さらに車体が走行状態か作業 状態かを指定または検出する手段としての走行/作業切 換えスイッチ75を設けており、該スイッチ75により 20 車体が走行中に指定または検出されているときは、副変 速を高速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速 位置は中間の変速段とする。従来、副変速を低速あるい は中速位置から高速位置に切換え操作したときの主変速 の自動変速位置は1速である。ところが、通常路上走行 を行う場合、副変速が高速位置の4段目あたりまでは遅 すぎるため使用しない。つまり、従来のように主変速の 自動変速位置を1速とした場合、副変速が高速位置の1 段目から例えば5段目にするには変速スイッチ操作が4 回必要となり、操作がわずらわしい。

【0025】そこで、本実施形態のように副変速を高速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置を中間の変速段、たとえば5段目とすれば路上走行を行う場合に素早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。図8はこのような本実施形態の変速制御のフローチャートである。先ず、各種センサ、スイッチ類の読込みを行い(ステップ101)、走行/作業切換えスイッチ75が走行位置にあるとき(ステップ102)、副変速を高速位置に切換え操作した場合(ステップ103)、主変地の自動変速位置は5速を出力する(ステップ104)。例えば、図7に示す変速位置が5段目のとき、路上走行では副変速を高速位置に切換え操作した場合21段目となり、作業中では17段目に切り換わる。

【0026】また、本発明の別の実施形態では、副変速を中速位置から高速位置に切換え操作又は低速位置から中速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は現位置に対応する変速段から1段アップさせる。例えば、副変速が中速位置の6段目~8段目でプラウ作業やレーキ作業等を行っていて、もう少し車速を上げるため 50

に副変速を中速位置から高速位置に切換え操作した場合、1段づつ変速でき、車速の急変を防止できる。図9はこのような実施形態の変速制御のフローチャートである。先ず、各種センサ、スイッチ類を読込み(ステップ201)、副変速が中速位置の6段目~8段目で作業を行っていて(ステップ202)、副変速を中速位置から高速位置に切換え操作した場合(ステップ203)、主変速の自動変速位置は1速を出力する(ステップ204)。そして、これ以外の例えば副変速を低速位置から高速位置に切換え操作した場合は走行/作業切換えスイッチ75位置に関わらず主変速を5速とすれば、路上走行等で車速を上げる場合にオペレータの操作労力を軽減でき、状況に応じた自動変速を行える。

【0027】なお、上記実施形態において、副変速が中速位置の6段目~8段目であっても実際にプラウ作業やレーキ作業中であることを判断した場合のみ主変速を1速に制御するようにしてもよい。この判断は、例えば、制御モードがドラフトモードで車輪回転を検出していた(車両が走行していた)状態であった場合はプラウ作業中とし、PTOが回転状態にあり車輪回転を検出していた状態であった場合はレーキ作業中とする。

【0028】また、本発明の別の実施形態では、副変速 が高速位置にあって、リニアシフトが中立で且つクラッ チベダルセンサがオンであるとき、増速操作した場合の 主変速の自動変速位置は現位置から1段づつではなく複 数段アップさせる。副変速の高速位置は主に路上走行時 に使用するが、副変速が高速位置である1段目~4段目 の車速帯は路上走行にしては遅すぎるため、5段目あた りに変速してから発進することが多い。ところが、副変 速を低速あるいは中速位置から高速位置に切換え操作し たときの主変速の自動変速位置を1速とした場合、副変 速が高速位置の1段目から例えば5段目にするには変速 スイッチ操作が4回必要となり、操作がわずらわしい。 【0029】そこで、本実施形態のように、複数段、例 えば2段づつアップさせれば、路上走行を行う場合に素 早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの操作回数 を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。図10 はこのような変速制御のフローチャートである。先ず、 各種センサ、スイッチ類を読込み(ステップ301)、 現在主変速位置を「A」とする (ステップ302)。そ して、副変速が高速位置にあって(ステップ303)、 リニアシフトが中立で且つクラッチペダルセンサがオン であるとき(ステップ304)、増速スイッチ操作した 場合(ステップ305)の主変速の自動変速位置は現位 置から1段ではなく2段アップさせる (ステップ30

【0030】また、本発明のまた別の実施形態では、作業中に使用する頻度の高い変速位置を記憶する手段(例えばコントローラ内のメモリ)を設け、車体が作業中に指定されているとき、副変速を切換え操作した場合の主

10

変速の自動変速位置は前記記憶手段に記憶された頻度の 高い変速位置とする。この作業中の使用頻度の高い変速 位置はコントローラが累積時間により算出して決定でき る。この実施形態によると、作業中の目標変速位置に瞬 時に操作できるので、変速スイッチの操作回数を減らし てオペレータの操作労力を軽減できる。

【0031】また、前述の図8に示す実施形態におい て、走行/作業切換えスイッチ75が走行位置でなくて も、PTOスイッチが切で作業機が上に上がっている状 態であれば、副変速を高速位置に切換え操作した場合の 10 主変速の自動変速位置は5速とすることができる。すな わち、図11のフローチャートに示すように、先ず、各 種センサ、スイッチ類の読込みを行い (ステップ40 1)、 PTOスイッチが切で作業機が上昇位置にあると き(ステップ402)、副変速を高速位置に切換え操作 した場合(ステップ403)、主変速の自動変速位置は 5速を出力する(ステップ404)。要するに、圃場内 でも高速移動を行う場合があり、走行/作業切換えスイ ッチ75が作業位置にあってもPTOと作業機の状態に より作業中ではない(圃場内の移動)と判断したとき は、5速へ自動変速することにより素早く目標変速位置 にできる。

【0032】なお、以上の説明において、副変速を高速 位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置を例 えば5速としたが、もちろんこれは一例であって、オペ レータによっては必ずしも5速がよいわけではないの で、そういった場合に対応できるように、主変速の自動 変速位置はマイコンチェッカで変更できる構成とする。 【0033】また、本発明に関連して説明すると、リフ トアームの下げ位置を規制する下げ規制ダイヤルを有す 30 るトラクタにおいて、自動耕深の設定値が下げ位置規制 の設定値よりも下にある場合は例えばブザーを鳴らして オペレータに知らせることにより、下げ規制がかかって いるのを忘れて作業する誤操作を防止できる。また、こ の場合、「下げ規制域」、「上げ規制域」、「自動耕深 設定値」、「耕深深さ」等の情報をモニター表示するこ とにより、作業時の知りたい情報がすぐにわかるので作 葉性が向上する。

【0034】また、上記下げ規制ダイヤルはブラウ作業等を想定して設けられた機能でリヤカバーオート作業での使用は考えにくいが、オート作業を行う場合でもオペレータが誤って操作して下げ規制が効いてしまい整地性が悪くなることがある。そこで、制御モードがデブスモード時(耕深調整ダイヤルで指定した角度に作業機のリヤカバー角度を一致させるように制御する)は下げ規制を解除することにより、デブスモード時は下げ規制が働くことなく常に耕深を一定に保つべく制御を行うため、整地性を損なうことがなくなる。また、オペレータが下げ規制を触っていた場合でもリヤカバー作業を行う際にわざわざ下げ規制ダイヤルを回して規制を解除する必要50

はなくなる。

[0035]

【発明の効果】以上詳細に説明したように、請求項1の発明によれば、車体が走行中のときは、副変速を高速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は中間の変速段とすることにより、たとえば路上走行を行う場合に素早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。【0036】また、請求項2の発明によれば、副変速を中速位置から高速位置に切換え操作又は低速位置から中速位置に切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は現位置に対応する変速段から1段アップさせることにより、たとえばプラウ作業やレーキ作業中は1段づつ変速でき、車速の急変を防止できる。

【0037】また、請求項3の発明によれば、副変速が高速位置にあって、リニアシフトが中立で且つクラッチベダルセンサがオンであるとき、増速操作した場合の主変速の自動変速位置は現位置から複数段アップさせることにより、路上走行を行う場合に素早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

【0038】さらに、請求項4の発明によれば、副変速を切換え操作した場合の主変速の自動変速位置は作業中の使用頻度の高い変速位置になるため、作業中の目標変速位置に瞬時に操作できるので、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】トラクタの側面図である。
- 【図2】変速レバーを示す斜視図である。
- 【図3】変速装置のインジケータを示す正面図である。
- 【図4】動力伝動系の線図である。
- 【図5】油圧回路図である。
- 【図6】変速制御系のブロック図である。
- 【図7】変速装置の変速パターンを示す一覧図である。
- 【図8】本発明の変速制御のフローチャートである。
- 【図9】本発明の変速制御のフローチャートである。
- 【図10】本発明の変速制御のフローチャートである。
- 【図11】本発明に関連する変速制御のフローチャート である。

10 【符号の説明】

- 30 コントローラ
- 31 リフトアーム角センサ
- 35 第1変速操作部
- 36 第2変速操作部
- 41 第1主変速装置
- 43 第2主変速装置
- 52 前進操作位置スイッチ
- 53 後進操作位置スイッチ
- 60 第1変速用油圧シリンダ
- 61 第2変速用油圧シリンダ

(7)

特開2003-42288

11

70 副変速「低速」位置センサ

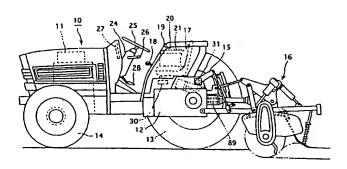
71 副変速「中速」位置センサ

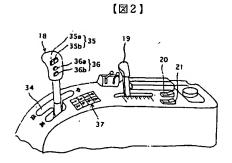
72 副変速「高速」位置センサ

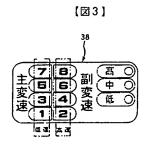
73 クラッチペダルセンサ

74 車速センサ

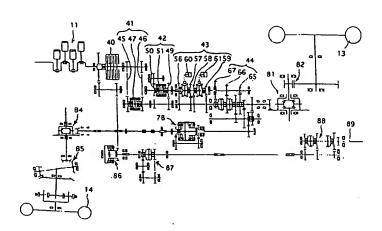
【図1】



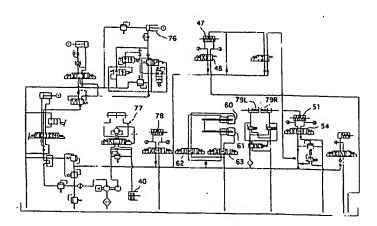




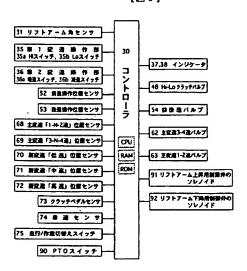
【図4】



【図5】



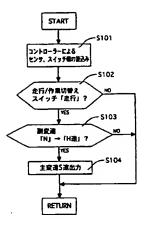
【図6】



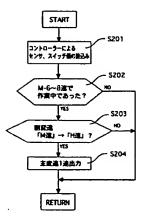
【図7】

促进段	第1主定法指数	第2 主登建装置	別交送装置
	#		
1 Z		1	
3	- E		6 2±
4	Ä	2	
3	14	3	
6	A		
7	Œ		
- 8	X	1 4	
9	傑	1	ф
10	A_		
11	문	2	
12	A		
13	Œ.	3	
14	 2 -		
15		4	
17	- Ā	├ ──	
18		1	*
	- 8	2	
19 20	- W		
- 21 -		3	
22	1 2		
23	<u> </u>		1
24	Ā	4	1

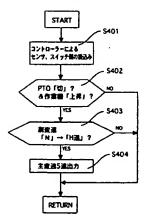




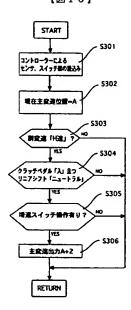
【図9】



【図11】







【手続補正書】

【提出日】平成13年8月27日(2001.8.27)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】 主変速装置(41、43)と副変速装置(44)を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段(75)を設け、車体が走行状態に指定または検出されているときに前記副変速装置

(44)を高速側に切換え操作した場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を略中間の変速段に切換え、且つ車体が作業状態に指定または検出されているときに前記副変速装置(44)を高速側に切換え操作したした場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を最低速位置に切換えることを特徴とする車両の変速制御装置。

【請求項2】 主変速装置(41、43)と副変速装置(44)を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段(75)を設け、車体が走行状態に指定または検出されているときに前記副変速装置(44)を高速側に切換え操作した場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を現変速位置から所定段アップさせ、且つ車体が作業状態に指定または検出さ

れているときに前記副変速装置(44)を高速側に切換え操作したした場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を最低速位置に切換えることを特徴とする車両の変速制御装置。

【請求項3】 主変速装置(41、43)と副変速装置(44)及びエンジン(11)の伝達動力を入切するクラッチ(40)とを備えると共に、前記主変速装置(41、43)をスイッチ操作により1段ずつアップ/ダウンさせる変速スイッチ(36a、36b)と、前記クラッチ(40)の動力伝達状態を検出するセンサ(73)を設け、前記クラッチ(40)の動力伝達状態が切で且つ前記副変速装置(44)を所定の高速位置に設定した場合、前記変速スイッチ(36a、36b)による変速操作を複数段に変更することを特徴とする車両の変速制御装置。

【請求項4】 主変速装置(41、43)と副変速装置(44)を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段(75)を設けるとともに、車体が作業状態に指定または検出されているときに所定の副変速位置における使用頻度の高い主変速位置を記憶する記憶手段を設け、前記副変速装置(44)を当該変速位置に切換え操作した場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を前記記憶位置に切換えることを特徴とする車両の変速制御装置。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0004 【補正方法】変更 【補正内容】

[0004]

【課題を解決するための手段】かかる目的を達成するために、請求項1の発明は、主変速装置(41、43)と副変速装置(44、43)を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段(75)を設け、車体が走行状態に指定または検出されているときに前記副変速装置(44、43)の自動変速位置を略中間の変速段に切換え、且つ車体が作業状態に指定または検出されているときに前記副変速装置(44)を高速側に切換え、且つ車体が作業状態に指定または検出されているときに前記副変速装置(44)を高速側に切換え操作したした場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を最低速位置に切換えることを特徴とする。請求項1の発明によると、たとえば路上走行を行り場合に素早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの場合に数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

【手続補正3】

【補正対象鸖類名】明細鸖 【補正対象項目名】0005

【補正方法】変更

【補正内容】

【0005】請求項2の発明は、主変速装置(41、43)と副変速装置(44)を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段(75)を設け、車体が走行状態に指定または検出されているときに前記副変速装置(44、43)の自動変速位置を現金速位置から所定段アップさせ、且つ車体が作業状態に指定または検出されているときに前記副変速装置(44)を高速側に切換え操作したした場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を最低速位置に切換えることを特徴とする。請求項2の発明によると、たとえばプラウ作業やレーキ作業中の変速操作は1速にするため、作業中は1段づつ変速でき、車速の急変を防止す

フロントページの続き

(72) 発明者 伊藤 志郎

愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機 株式会社技術部内 る。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0006

【補正方法】変更

【補正内容】

【0006】請求項3の発明は、主変速装置(41、43)と副変速装置(44)及びエンジン(11)の伝達動力を入切するクラッチ(40)とを備えると共に、前記主変速装置(41、43)をスイッチ操作により1段ずつアップ/ダウンさせる変速スイッチ(36a、36b)と、前記クラッチ(40)の動力伝達状態を検出するセンサ(73)を設け、前記クラッチ(40)の動力伝達状態が切で且つ前記副変速装置(44)を所定の高速位置に設定した場合、前記変速スイッチ(36a、36b)による変速操作を複数段に変更することを特徴とする。請求項3の発明によると、路上走行を行う場合に素早く目標変速位置に操作でき、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0007

【補正方法】変更

【補正内容】

【0007】請求項4の発明は、主変速装置(41、43)と副変速装置(44)を備え、さらに車体が走行状態か作業状態かを指定または検出する手段(75)を設けるとともに、車体が作業状態に指定または検出されているときに所定の副変速位置における使用頻度の高い主変速位置を記憶する記憶手段を設け、前記副変速装置(44)を当該変速位置に切換え操作した場合、前記主変速装置(41、43)の自動変速位置を前記記憶位置に切換えることを特徴とする。請求項4の発明によると、作業中の目標変速位置に瞬時に操作できるので、変速スイッチの操作回数を減らしてオペレータの操作労力を軽減できる。

(72) 発明者 石田 智之

愛媛県伊予郡砥部町八倉1番地 井関農機 株式会社技術部内

Fターム(参考) 3J552 MAO4 MAI3 MA24 MA25 NAO5 NAO7 PAI9 PA37 RAI2 SBO3 SBO9 TAI1 VBOO